

1. General Description

This Document contains the log data of a read out logfile. It shows what happened with the specified vbar unit during the latest time

Version of PC Software	5.1.6 15.02.2011
Date	Thu Mar 24 10:54:07 CET 2011
Serial	1400015424
Prod Date	15.4.2009 11:41
Firmware	5.1
Patchlevel	6

2. Chronological List of Events

✘	0:16	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:17	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:17	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:17	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:17	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:18	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	0:19	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:19	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:19	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:19	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:19	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:19	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:20	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:20	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:21	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:21	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:21	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:22	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:22	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:22	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:23	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▶	0:23	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	0:24	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:24	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

✘	0:24	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:24	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:24	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:24	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:25	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:25	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:25	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:25	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:25	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:26	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:26	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:27	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:27	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:28	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:28	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:28	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:29	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:29	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:30	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:30	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:31	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	0:32	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:32	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▶	0:32	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	0:33	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.

✘	0:38	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:39	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:39	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:40	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	0:41	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:41	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:41	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:41	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:41	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:42	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:42	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:42	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:42	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	0:42	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▶	0:42	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	0:43	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	0:44	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	0:44	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	0:45	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	0:46	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✔	0:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden

✓	1:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	1:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	2:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✓	3:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
⚠	3:13	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:14	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:15	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	3:15	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:15	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:15	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:15	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:16	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:18	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	3:18	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:18	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:18	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:18	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	3:18	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:19	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	3:19	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

⚠	3:20	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:21	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:21	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:21	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:22	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:22	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:22	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:22	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:22	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:23	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:24	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:24	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:24	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:24	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:25	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▶	3:25	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	3:26	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:27	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:27	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:27	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:28	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:28	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:28	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:28	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:28	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

✘	3:35	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▶	3:35	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	3:36	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:36	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:36	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:36	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:36	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:37	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:38	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:39	Sensor Verbindung gestört	Die Datenübertragung vom Sensor zur Zentraleinheit erfolgt mit hoher Übertragungsrates und in sehr kurzen Abständen. Wenn für eine gewisse Zeit keine Daten vom Sensor eintreffen, wird dieser Fehler gemeldet. VStabi geht dabei in einen Emergency Mode, in dem die Steuerung der Funktionen weiterhin möglich ist, um eine Landung zu ermöglichen. Die Steuerwege werden halbiert um eine nutzbare Reaktion sicherzustellen.
⚠	3:39	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:39	Roll Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
✘	3:39	Nick Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
⚠	3:40	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:41	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:41	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:41	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:41	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:41	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:42	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	3:43	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:43	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:43	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:43	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

▲	3:44	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:44	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:44	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:44	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:44	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:44	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	3:45	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:45	Gefährliche Vibrationen	Der Eingangsfiler kann das Nutzsignal in den Vibrationen nicht mehr erkennen. Ein sporadisches Auftreten dieses Fehlers ist bei harter Flugweise möglich und nur in diesem Falle unbedenklich. Ansonsten ist dieses Vibrationsniveau unbedingt zu vermeiden. Eine Suche nach der Ursache und deren Beseitigung ist unbedingt erforderlich.
▲	3:46	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	3:47	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	3:48	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:49	Sensor Verbindung gestört	Die Datenübertragung vom Sensor zur Zentraleinheit erfolgt mit hoher Übertragungsrates und in sehr kurzen Abständen. Wenn für eine gewisse Zeit keine Daten vom Sensor eintreffen, wird dieser Fehler gemeldet. VStabi geht dabei in einen Emergency Mode, in dem die Steuerung der Funktionen weiterhin möglich ist, um eine Landung zu ermöglichen. Die Steuerwege werden halbiert um eine nutzbare Reaktion sicherzustellen.
▲	3:49	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:49	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:49	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:49	Roll Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
✘	3:49	Nick Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
▲	3:50	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:50	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	3:51	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:51	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:51	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:51	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

✘	3:51	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:51	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:52	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:52	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:52	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:52	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:52	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:52	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:53	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:53	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:54	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:54	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:54	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:54	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:54	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:54	Gefährliche Vibrationen	Der Eingangsfiler kann das Nutzsignal in den Vibrationen nicht mehr erkennen. Ein sporadisches Auftreten dieses Fehlers ist bei harter Flugweise möglich und nur in diesem Falle unbedenklich. Ansonsten ist dieses Vibrationsniveau unbedingt zu vermeiden. Eine Suche nach der Ursache und deren Beseitigung ist unbedingt erforderlich
⚠	3:55	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:55	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:55	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:55	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	3:55	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:56	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:56	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	3:57	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	3:57	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

▲	4:12	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	4:13	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▶	4:13	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
▲	4:14	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	4:15	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:15	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:15	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:15	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:15	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	4:16	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	4:17	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	4:18	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:18	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:18	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	4:19	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:19	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:19	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:19	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:19	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:19	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	4:20	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:20	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:20	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:20	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:20	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.

⚠	4:21	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	4:22	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:22	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:22	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:22	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:22	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:22	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:23	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:23	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:23	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:23	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:23	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▶	4:23	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	4:24	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	4:24	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:24	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:24	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:24	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	4:24	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:25	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	4:26	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✔	4:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
⚠	4:52	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	4:53	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.

⚠	4:54	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	4:54	Nick Sensor liefert kein Signal	Die Sensoren werden im Betrieb laufend überwacht. Sollte ein Sensor plötzlich kein Signal mehr liefern, wohingegen die anderen noch funktionieren, wird dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:55	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	4:55	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:55	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:56	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	4:56	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:56	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:56	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:56	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:56	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:57	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	4:57	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:58	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	4:58	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:58	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	4:59	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	4:59	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:59	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✖	4:59	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:00	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	5:01	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✖	5:01	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:01	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	5:02	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.

▲	5:03	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:03	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:03	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:03	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:03	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:03	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:04	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:04	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:05	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:06	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:06	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:07	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:07	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:08	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:09	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:09	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:09	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:09	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:09	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:09	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:10	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:11	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▶	5:11	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
▲	5:12	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.

✘	5:19	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:19	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:19	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:20	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:20	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:20	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:20	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:20	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:21	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:21	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▶	5:21	Erhöhtes Vibrationsniveau	Die Vibrationserkennung stellt ein erhöhtes Vibrationsniveau fest. Dies kommt vor, und ist kein Grund zur Sorge. Sollte der Fehler aber während des Fluges permanent gemeldet werden, können die Flugeigenschaften verbessert werden, indem die Vibrationen reduziert werden.
⚠	5:22	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:22	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:22	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:22	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:22	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:22	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:23	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✘	5:23	RC Kanal 2 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:23	RC Kanal 3 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:23	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:23	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✘	5:23	RC Kanal 6 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
⚠	5:24	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	5:25	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.

▲	5:26	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	5:26	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:27	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	5:27	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	5:27	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:28	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:29	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:30	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:31	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	5:31	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	5:31	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
▲	5:32	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:33	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:34	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:35	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:36	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:37	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:38	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
▲	5:39	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✗	5:39	RC Kanal 4 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	5:39	RC Kanal 5 Signal ungültig	Signale, die am VStabi ankommen, müssen eine Pulsbreite von 0.8 bis 2.2 Millisekunden aufweisen. Wenn der Bereich verlassen wird, wird das Signal als ungültig verworfen, und dieser Fehler gemeldet.
✗	5:40	Sensor Verbindung gestört	Die Datenübertragung vom Sensor zur Zentraleinheit erfolgt mit hoher Übertragungsrates und in sehr kurzen Abständen. Wenn für eine gewisse Zeit keine Daten vom Sensor eintreffen, wird dieser Fehler gemeldet. VStabi geht dabei in einen Emergency Mode, in dem die Steuerung der Funktionen weiterhin möglich ist, um eine Landung zu ermöglichen. Die Steuerwege werden halbiert um eine nutzbare Reaktion sicherzustellen.

⚠	5:40	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, tritt während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	5:40	The Cyclic Ring ist aktiv	Der Cyclic Ring limitiert die Wege die die Taumelscheibe fahren darf. Sollten diese nicht ausreichen, tritt der Ring in Aktion und begrenzt auf ein Maximum. Dieser Fehler tritt nur auf, wenn das Maximum weit überschritten wird >150%. Sollte das häufig passieren, ist die Heli Abstimmung so anzupassen, das der Heli wendiger wird: Leichtere Blätter, mehr zyklischer Ausschlag.
✖	5:40	Gefährliche Vibrationen	Der Eingangsfilter kann das Nutzsignal in den Vibrationen nicht mehr erkennen. Ein sporadisches Auftreten dieses Fehlers ist bei harter Flugweise möglich und nur in diesem Falle unbedenklich. Ansonsten ist dieses Vibrationsniveau unbedingt zu vermeiden. Eine Suche nach der Ursache und deren Beseitigung ist unbedingt erforderlich
✖	5:40	Roll Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
✖	5:40	Nick Sensor ist außerhalb des Messbereichs	Die Sensoren im VStabi haben einen weiten Messbereich, der in normalen Situationen nicht überschritten werden sollte. Dieser Fehler ist bei einem Absturz zu beobachten, wenn der Heli am Boden aufschlägt.
⚠	5:41	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
⚠	5:42	Sensor Prüfsummen Fehler	Jedes Datenpaket vom Sensor ist mit einer Prüfsumme versehen. Stimmt diese Summe nicht überein, ist während der Übertragung ein Bitfehler aufgetreten. In elektrostatisch gestörter Umgebung kann das gelegentlich vorkommen, jedoch sollte man die Verkabelung und die Erdung des Helis überprüfen. Bei seltenem Auftreten ist nicht mit einer Störung der Steuerung zu rechnen.
✔	5:52	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	6:02	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	6:12	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	6:22	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:00	Kaltstart	Ein Kaltstart passiert, wenn der VStabi nach mindestens 5 Sekunden wieder mit Strom versorgt wird Beim Kaltstart werden die Snesoren neu kalibriert.
✔	0:00	Reset Grund: Power On	Die Ursache des aktuellen Starts ist das Einschalten der Stromversorgung. Das ist beim normalen Einschaltvorgang normal und beabsichtigt. Tritt es während des laufenden Betriebes auf, dann wurde eine Unterbrechung der Stromversorgung für mehr als 5 Sekunden festgestellt. In diesem Falle ist die Stromversorgung zu überprüfen.
▶	0:00	Bank 0 geladen	Die Parameterbank 0 wurde aus dem nicht flüchtigen Speicher geladen und damit aktiviert. Beim Einschalten wird immer zuerst die Bank 0 geladen, bevor je nach Einstellungen eine andere Bank geladen wird.
▶	0:00	Bank 1 geladen	Die Parameterbank 1 wurde aus dem nicht flüchtigen Speicher geladen und damit aktiviert.
▶	0:06	Kalibrierung beendet	Nachdem Sensor und RC Daten eingelesen und stabilisiert wurden, werden die Daten gespeichert. Dieser Vorgang wird mit einem Pitch Zucker und dieser Meldung bestätigt.
✔	0:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden

✔	1:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	2:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	3:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	4:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	5:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
▶	5:09	Testmode Aktiviert	Die normale Regelfunktion wurde beendet, und der Testmode aktiviert. Diese dient zum Justieren der Servos und Mechanik.
▶	5:12	Testmode Aktiviert	Die normale Regelfunktion wurde beendet, und der Testmode aktiviert. Diese dient zum Justieren der Servos und Mechanik.
▶	5:15	Testmode Aktiviert	Die normale Regelfunktion wurde beendet, und der Testmode aktiviert. Diese dient zum Justieren der Servos und Mechanik.
▶	5:19	Testmode Aktiviert	Die normale Regelfunktion wurde beendet, und der Testmode aktiviert. Diese dient zum Justieren der Servos und Mechanik.
▶	5:21	Testmode Aktiviert	Die normale Regelfunktion wurde beendet, und der Testmode aktiviert. Diese dient zum Justieren der Servos und Mechanik.
▶	5:23	Testmode Beendet	Der Testmode wurde ordnungsgemäß beendet. Die Regelung arbeitet wieder normal.
✔	5:33	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	5:43	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:00	Kaltstart	Ein Kaltstart passiert, wenn der VStabi nach mindestens 5 Sekunden wieder mit Strom versorgt wird. Beim Kaltstart werden die Sensoren neu kalibriert.

✔	0:00	Reset Grund: Power On	Die Ursache des aktuellen Starts ist das Einschalten der Stromversorgung. Das ist beim normalen Einschaltvorgang normal und beabsichtigt. Tritt es während des laufenden Betriebes auf, dann wurde eine Unterbrechung der Stromversorgung für mehr als 5 Sekunden festgestellt. In diesem Falle ist die Stromversorgung zu überprüfen.
▶	0:00	Bank 0 geladen	Die Parameterbank 0 wurde aus dem nicht flüchtigen Speicher geladen und damit aktiviert. Beim Einschalten wird immer zuerst die Bank 0 geladen, bevor je nach Einstellungen eine andere Bank geladen wird.
▶	0:00	Bank 1 geladen	Die Parameterbank 1 wurde aus dem nicht flüchtigen Speicher geladen und damit aktiviert.
▶	0:06	Kalibrierung beendet	Nachdem Sensor und RC Daten eingelesen und stabilisiert wurden, werden die Daten gespeichert. Dieser Vorgang wird mit einem Pitch Zucker und dieser Meldung bestätigt.
✔	0:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:26	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:36	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:46	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	0:56	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:06	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden
✔	1:16	Alles in Ordnung (10sec)	Es ist alles in Ordnung für 10 Sekunden. Innerhalb dieser Zeit sind keine Störungen gemeldet worden